REC'D 1,5 APR 2004
WIPO PCT



PCT/FE 2004/000137
Rec'd PCT/PTO 15 JUL 2005

## BREVET D'INVENTION

## **CERTIFICAT D'UTILITÉ - CERTIFICAT D'ADDITION**

### **COPIE OFFICIELLE**

Le Directeur général de l'Institut national de la propriété industrielle certifie que le document ci-annexé est la copie certifiée conforme d'une demande de titre de propriété industrielle déposée à l'Institut.

Fait à Paris, le \_\_\_\_\_\_ 2 3 JAN. 2004

Pour le Directeur général de l'Institut national de la propriété industrielle Le Chef du Département des brevets

DOCUMENT DE PRIORITÉ

PRÉSENTÉ OU TRANSMIS CONFORMÉMENT À LA RÈGLE 17.1.a) OU b)

VITTeuch

**Martine PLANCHE** 

**BEST AVAILABLE COPY** 

INSTITUT
NATIONAL DE
LA PROPRIETE
INDUSTRIELLE

SIEGE 26 bls, rue de Saint Petersbourg 75800 PARIS cerdex 08 Téléphone : 33 (0)1 53 04 53 04 Télécopie : 33 (0)1 53 04 45 23 www.lnpi.fr

ETABLISSEMENT PUBLIC NATIONAL

CREE PAR LA LOI Nº 81-444 DU 19 AVRIL 1951



26 bis, rue de Saint Pétersbourg 75800 Paris Cedex 08 Téléphane : 33 (1) 53 04 53 04 Télécopie : 33 (1) 42 94 86 54

#### BREVET D'INVEN CERTIFICAT D'UTILITÉ Code de la propriété intellectuelle - Livre VI



REQUÊTE EN DÉLIVRANCE page 1/2

	Réservé à l'INPI		Cet imprime est à rempli	r lisiblement à l'encre noire	8 540 @ W / 210
REMISE DES PIÈCES 2	IAN 2003		NOM ET ADRESSE	DU DEMANDEUR OU DU MANDA	TAIRE
LIEU 99	JA18, 2000		A QUI LA CORRE	ESPONDANCE DOIT ÊTRE ADRES	SÉE
1 35		i	Georges BOURG	FOIS	U
N° D'ENREGISTREMENT	USUUS I.	2	SAINT-GOBAIN F	RECHERCHE	
NATIONAL ATTRIBUÉ PA	R L'INPI	_	39 QUAI LUCIEN	LEFRANC	
DATE DE DÉPÔT ATTRIBI PAR L'INPI	2 2 JAN.	วกกร	93300 AUBERVIL	LIERS	
		2003			
Vos références (facultatif) GB4	pour ce dossier 2003006 FR		a		8
Confirmation d'	un dépôt par télécople	N° attribué par	l'INPI à la télécopie 216	52	
MATURE DE	LA DEMANDE	Cochez ('une des			600.000
Demande de	brevet	X	A STATE OF THE STA	AND	
Demande de	certificat d'utilité				
Demande div			·····		
Demande di	isiothian e				
	Demande de brevet initiale	N°	C	Date Lilli	
ou demi	ande de certificat d'utilité initiale	N°	F	Date LIIIII	1
Transformation d'une demande de		t <del></del>			· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·
	en Demande de brevet initiale	N°	<b>.</b>	Date IIIIIIII	j
TITRE DE L'I	INVENTION (200 caractères o	l espaces maximum)	<u>-</u>	ate [ ] [ ]	
	A COURSES DECOUPLE				
DOBINORY	A COUNSES DECOUPE	EES POOK FIBRES	THERMOPLASTIQU	JES	ì
					1
ETHYN					l
DÉCLARATIO	ON DE PRIORITÉ	Pays ou organisation			
OU REQUÊTE	E DU BÉNÉFICE DE	Date		l <sub>o</sub>	
LA DATE DE	DÉPÔT D'UNE	Pays ou organisation			I
		Date 1		l°	
DEMANDE A	NTÉRIEURE FRANÇAISE	Pays ou organisation	,		
		Date ! ! !		10	
According to the state of the state of	TWENCH IN THE TAT LINE WAS AS A STORY OF THE	☐ S'il y a d'aut	res priorités, cochez la	case et utilisez l'Imprimé «Su	ite»
DEMANDEUR	l (Cochez l'une des 2 cases).	☑: • Personne mo	AS A DESCRIPTION OF THE PROPERTY AND ADDRESS OF THE PERSON	Personne physique	100 M
Nom	The Control of the Co	SAINT CODAINA	TETROTEV ERMAN	<u> Perturación de ancas amente</u>	226
ou dénominati	ion sociale	SAINT-GOBAIN V	ETROTEX FRANCE	S.A.	İ
Prénoms	- · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·	<del></del>		
Forme juridiqu	le				
N° SIREN		1			[
Code APE-NAF					
		120 4) (5) (1)			
Domicile	Rue	130 AVENUE DES	S FOLLAZ		
ou	Code postal et ville	17.2 0 0 01 0114	Marry		
siège	Pays	17,3.0.0,0) CHA FRANCE	MBERY .		
Nationalité		FRANCAISE	-	· major player stage group space or the tot amendmental and the designer . As a value of	
N° de téléphon	OB (familialit)	I MINUAISE	e militarytha a rightfording agencial figure in the color controller a decimal page 1		]
			N° de télécopie (	facultatif)	
vinesse electro	onique (facultalif)				
		S'il y a plus d'un	demandeur, cochez la	case et utilisez l'Imprimé «Su	iten



# BREVET D'INVENT

### REQUÊTE EN DÉLIVRANCE page 2/2



REMISE DES PIÈCES	Réservé à l'INPI			
DATE 22 JAI	N. 2003			
Nº D'ENREGISTREMENT	0300812			08 540 W / 210502
NATIONAL ATTRIBUÉ PAR	The state of the s			
Nom		BOURGEOIS		
Prénom		GEORGES		
Cabinet ou So	ociété	SAINT-GOBAIN	RECHERCHE .	
N °de pouvoi de lien contra	r permanent et/ou actuel	422-5/S.006		
	Rue	39 QUAI LUCIE		
Adresse	Code postal et ville		UBERVILLIERS	
	Pays	FRANCE 01 48 39 59 52		
	none (facultatif)	01 48 39 59 52		
N° de téléco	ppie (facultatif)			90 4000
	ctronique (facultatif)	Se fevienteilte	sont nécessairement des pe	rsonnes physiques
M WAEMLER				•
sont les mê	deurs et les inventeurs mes personnes	Oui  Non: Dar	is ce cas remplir le formulali	re de Désignation d'inventeur(s) y compris division et transformation)
E RAPPORT	DE RECHERCHE		our une demando de	20 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
	Établissement Immédia	at 🔀		
Paiement é	ou établissement différ schelonné de la redevance (en deux versements)	Uniquement po	our les personnes physiques ef	fectuant elles-mêmes leur propre dépôt
RÉDUCTION DES REDI	DN DU TAUX EVANCES	Requise po Obtenue au décision d'adm	ntérieurement à ce dépôt pour ( sission à l'assistance gratuite ou in	cette invention (joindre une copie de la diquer sa référence): AG
SÉQUENC ET/OU D'	CES DE NUCLEOTIDES ACIDES AMINÉS	Cochez la	case si la description contient u	ne liste de séquences
Le suppor	t électronique de données est j	oint 🗌		
La déclara séquence support é	ation de conformité de la liste s sur support papier avec l lectronique de données est joi	de L e nte		
Si vous a	vez utilisé l'imprimé «Suite	»,		
	le nombre de pages jointes	<u>'                                    </u>		VISA DE LA PRÉFECTURE
SIGNATI	URE DU DEMANDEUR VIANDATAIRE			OU DE L'INPI
OU DU I	vianitation (vianitation)			
Geo	orges BOURGEOIS			
Pot	uvolr 422-5/S.006/			L. GUICHEI
1				réponses faites à ce formulaire.

La loi n°78-17 du 6 japvier 1978 relative à l'informatique, aux fichiers et aux libertés s'applique aux réponses faites à ce formulaire. Elle garantit un droit d'accès et de rectification pour les données vous concernant auprès de l'INPI.

La présente invention est relative à un dispositif permettant d'assurer l'étirage et l'enroulement de fils thermoplastiques, notamment de verre.

On rappelle que la fabrication de fils de verre de renforcement résulte d'un processus industriel complexe qui consiste à obtenir des fils à partir de filets de verre fondu s'écoulant au travers des orifices de filières. Ces filets sont étirés sous forme de filaments continus, puis ces filaments sont rassemblés en fils de base, lesquels fils sont ensuite collectés sous forme d'enroulements.

5

10

15

20

25

30

Au sens de l'invention, les enroulements se présentent sous forme de bobines, ou plus précisément encore sous forme de « gâteaux », ces gâteaux étant destinés plus particulièrement pour des applications relevant du renforcement.

La mise sous forme de gâteau est réalisée à l'aide de bobinoirs, qui comme leur nom l'indique, sont chargés d'enrouler à très haute vitesse (environ 10 à 50 mètres par seconde) les fils de verre qui ont été préalablement ensimés.

Ces bobinoirs assurent l'étirage et l'enroulement de ces filaments et les paramètres de fonctionnement de ces bobinoirs conditionnent avec ceux de la filière les caractéristiques dimensionnelles du fil, notamment le titre exprimé en tex (le tex étant le poids en grammes de 1000 mètres de fibres ou fils).

Ainsi, pour garantir un titre constant du fil durant toute la phase d'élaboration du gâteau malgré l'augmentation de son diamètre, la vitesse de l'organe d'enroulement du bobinoir est asservie de manière à assurer une vitesse linéaire d'enroulement du fil constante bien que sa vitesse angulaire varie, cet asservissement de vitesse étant réalisé en faisant diminuer la vitesse de rotation de la broche qui supporte le gâteau en fonction de l'augmentation de son diamètre.

Un autre paramètre important qui conditionne l'obtention d'un gâteau de qualité optimale consiste dans son aptitude à être facilement déroulé, sans présence de boucles, de nœuds parasites, avec limitation des frottements. Cette aptitude au déroulement est déterminée par la nature de la loi de construction (qui détermine le grossissement du gâteau) qui a été générée par le bobinoir au cours de la formation du gâteau. Cette loi de construction intègre de nombreux paramètres, dont l'un des plus importants est constitué par le rapport de croisure, souvent appelé RC et le titre du fil.

Pour imprimer un rapport de croisure donné à un gâteau, les bobinoirs de l'art antérieur génèrent une cinématique ou une course particulière au fil à partir

de la combinaison de deux mouvements : un premier mouvement qui imprime une course primaire au fil et un second mouvement qui imprime une course secondaire au fil, les premier et second mouvements sont généralement appliqués par un unique organe à mouvement combiné qui est plus généralement connu sous le nom de dispositif d'encroisure.

A toutes fins utiles, on donne ci-après la définition du rapport de croisure (RC):

5

10

15

20

25

30

(RC)= Vitesse de rotation de la broche qui supporte et entraîne le gâteau/ Vitesse de rotation du dispositif d'encroisure.

Ces bobinoirs connus sont essentiellement constitués d'un châssis généralement positionné en dessous d'une filière, ce châssis supportant le dispositif d'encroisure et au moins une broche mobile en rotation, cette broche étant adaptée d'une part, pour générer le gâteau et d'autre part, pour supporter ce dernier.

Classiquement un dispositif d'encroisure comporte un organe conformé en hélice, cette hélice mobile en rotation autour d'un axe permet de positionner le fil sur la broche en rotation, le mouvement imprimé par l'hélice consistant essentiellement en un mouvement d'oscillations ou de battements uniquement sur une portion de longueur du gâteau, ce mouvement constituant la course primaire.

Pour obtenir la capacité totale d'enroulement, il est nécessaire que l'hélice ou tout autre dispositif équivalent tel que notamment un curseur mobile linéairement au sein d'une gorge, puisse décrire tout ou partie de la longueur du gâteau. A cette fin, dans les bobinoirs connus, l'hélice est montée mobile selon un mouvement relativement lent de va et vient en translation sur un arbre solidaire du châssis et parallèle à l'axe de la broche, ce deuxième mouvement de translation imprimant la course secondaire au fil et lui permettant ainsi de couvrir tout ou partie de la longueur du gâteau.

On comprend que pour décrire la totalité de la longueur du gâteau, le fil se déplace, à partir d'un point sensiblement immobile globalement situé en aval de la filière, dans un cône dont l'ouverture embrasse sensiblement la longueur totale du gâteau.

Pour des gâteaux de dimension et poids classiques, ces bobinoirs à courses primaire et secondaire combinées sur un même axe donnent entière satisfaction.

Or, afin d'anticiper les exigences en matière d'augmentation du débit des filières (exprimé généralement en kg/jour), qui se traduisent naturellement par une augmentation de la dimension et du poids des gâteaux, cette cinématique conditionnant le bobinage correct de l'enroulement (et surtout le débobinage optimal par la suite) n'est pas utilisable.

5

10

15

20

25

30

En raison de l'augmentation du débit des filières, on a été amené à concevoir et développer des filières comportant un nombre important de trous (typiquement plusieurs milliers). L'utilisation de ces filières nécessite de partager la filière en plusieurs nappes de filaments et d'associer plusieurs nappes (au moins deux) sur un même axe de broche d'un bobinoir, de manière à réaliser ainsi l'étirage et l'enroulement de plusieurs gâteaux simultanément.

La formation de plusieurs gâteaux sur un même axe de broche à partir d'une pluralité de dispositifs d'encroisure à mouvements combinés impose aux filaments issus d'une même nappe réunis au sein d'un même fil des contraintes qui limitent les possibilités d'enroulement des bobinoirs actuels.

Ainsi, au titre des contraintes, on peut noter que l'utilisation d'un dispositif d'encroisure traditionnel (qui dispose d'un mouvement combiné, à savoir à la fois une rotation à vitesse élevée et une translation linéaire à vitesse plus lente) conduit à des variations sensibles au niveau du trajet du fil entre le point de sortie de filière et le point d'application du fil sur le gâteau, ces variations se traduisant au niveau des fils par des « inéquilongueurs ». Du fait de ces différences de longueurs, il existe un risque de création de boucles de fils nuisibles au déroulement, ces différences pouvant en outre être préjudiciables au processus en amont du bobinoir.

La présente invention vise donc à pallier ces inconvénients en proposant un dispositif d'enroulement ou bobinoir qui minimise les différences de longueurs et de tensions, et ce quelle que soit la capacité d'enroulement du bobinoir.

A cet effet, le bobinoir selon l'invention, essentiellement constitué d'un châssis, ce châssis comportant au moins une broche adaptée pour supporter au moins un gâteau, ladite broche étant mobile en rotation autour d'un premier axe sensiblement perpendiculaire au diamètre du gâteau, et au moins un dispositif de positionnement et de guidage adapté pour positionner et guider au moins un fil sur la broche en rotation, se caractérise en ce que la broche est montée mobile

linéairement suivant le premier axe de rotation.

5

10

15

20

25

30

Grâce à ces dispositions et notamment au découplage des mouvements entre la course primaire du dispositif de positionnement et de guidage du fil et la course secondaire de la broche, il est possible d'obtenir des gâteaux présentant une aptitude optimale à l'enroulement et au déroulement des fils de verre.

Dans des modes de réalisation préférés de l'invention, on peut éventuellement avoir recours en outre à l'une et/ou à l'autre des dispositions suivantes :

- le dispositif de positionnement et de guidage est essentiellement constitué par au moins une hélice montée mobile en rotation autour du deuxième axe,
- le dispositif de positionnement et de guidage est essentiellement constitué par au moins une roue pourvue d'au moins une gorge, cette gorge étant adaptée pour positionner et guider au moins un fil, ladite roue étant mobile en rotation autour d'un deuxième axe sensiblement parallèle au premier axe,
- le dispositif de positionnement et de guidage est essentiellement constitué par au moins un curseur, ledit curseur étant adapté pour positionner et guider au moins un fil et se déplacer linéairement suivant un deuxième axe sensiblement parallèle au premier axe,
- la broche est fixée à un barillet, ledit barillet étant monté mobile en rotation par rapport au châssis selon un troisième axe de rotation sensiblement parallèle aux dits premier et second axes,
- la position du barillet est indexée par rapport au châssis grâce à un dispositif d'indexation,
- le barillet comporte au moins deux broches sensiblement positionnées selon des positions uniformément réparties selon le troisième axe de rotation,
- le dispositif d'indexation est adapté pour modifier continûment la position angulaire du barillet par rapport au châssis, en fonction de la variation du diamètre externe du gâteau de manière à conserver constant le trajet du fil entre son point de sortie du dispositif de positionnement et de guidage et son point de contact en périphérie du gâteau,

- la broche est mue en rotation par l'intermédiaire d'une chaîne cinématique comportant un moteur intégré dans ladite broche,
- le bobinoir comporte un dispositif d'étirage du fil ou tire-fil constitué essentiellement par aux moins deux galets motorisés, le dispositif d'étirage étant fixé au châssis dudit bobinoir,
- le bobinoir comporte un éjecteur droit adapté pour positionner les fils en extrémité de la broche,
- le bobinoir comporte un dispositif d'escamotage des fils adapté pour saisir et déplacer les fils entre une première position dans laquelle les fils sont en prise avec le dispositif de positionnement et de guidage des fils et une deuxième position dans laquelle les fils sont escamotés dudit dispositif de positionnement et de guidage,
- la broche et son moteur d'entraînement sont solidaires d'un actionneur linéaire, ledit actionneur étant adapté pour assurer le mouvement de va et vient de ladite broche,
- le bobinoir comporte un dispositif de contrôle et de commande permettant d'assurer notamment une régulation de vitesse et/ou de position entre le mouvement de course primaire du dispositif de positionnement et de guidage et le mouvement de course secondaire de l'une au moins des broches.

D'autres caractéristiques et avantages de l'invention apparaîtront au cours de la description suivante d'une de ses formes de réalisation, donnée à titre d'exemple non limitatif, en regard des dessins joints.

#### Sur les dessins :

- Les figures 1a et 1b sont respectivement des vues schématiques de face et de côté d'un bobinoir selon l'invention,
- La figure 2 est une vue de face du bobinoir en état d'attente
- Les figures 3a et 3b sont des vues de face du bobinoir dans un état de relance,
- La figure 4 est une vue de face du bobinoir dans un état de bobinage.

Selon un mode préféré de réalisation d'un bobinoir 1 selon l'invention illustré en figures 1a et 1b, celui-ci comporte un châssis 2 métallique obtenu par une technique de mécano soudages d'éléments métalliques préalablement usinés

10

5

15

20

25

30

ou disponibles en standard dans le commerce. Ce châssis 2 comporte essentiellement une embase 3 sensiblement rectangulaire reposant sur des pieds judicieusement placés de manière à correspondre au gabarit ou à l'écartement des fourches d'un transpalette ou d'un dispositif de manutention analogue afin de faciliter l'implantation de ce bobinoir dans une position de fibrage.

Sur cette embase est assemblée une structure fermée 4 en partie capotée qui est destinée à recevoir tous les composants nécessaires au fonctionnement du bobinoir 1. A ce titre, et de manière non limitative, cette structure fermée conformée en armoire est pourvue des dispositifs de contrôle et de commande nécessaires aux diverses régulations des différents organes qui seront décrits plus loin dans la présente description, de réseaux, hydrauliques, électriques, d'air comprimé, et d'autres fluides nécessaires au fonctionnement desdits organes

Sur la structure fermée 4 coopère un barillet 5 qui fait saillie latéralement. Ce barillet 5 est monté mobile en rotation autour d'un axe de rotation (appelé troisième axe de rotation) et est maintenu au sein d'une des parois de la structure fermée par l'intermédiaire d'une pluralité d'organes de guidage (couronne à billes, glissière à billes par exemple). On prévoit par ailleurs de motoriser ce barillet 5 afin qu'il puisse décrire et indexer une pluralité de positions angulaires par rapport au châssis 2, au cours du bobinage des gâteaux.

En effet ce barillet 5 constitue un ensemble support de broches. Sur les figures 1a et 1b, on remarque que le barillet 5 dispose de deux broches 6, 7, selon des positions diamétralement opposées (on pourrait concevoir un barillet ne disposant que d'une seule broche [s'il n'y a qu'une broche, il n'y a pas besoin de barillet mais il n'est pas possible de faire la relance automatique] ou au contraire un barillet comportant au moins trois, quatre broches, voire plus, suivant l'encombrement dont on dispose et les capacités de la filière positionnée en amont). Au sein du bobinoir, le barillet 5 permet d'amener une broche préalablement déchargée et munie d'au moins une manchette vierge (au sens de l'invention, une manchette est un support en matière plastique ou en carton qui est destinée à recevoir l'enroulement de fils ou le gâteau) en position de bobinage et une autre broche disposant de ses manchettes pleines en position de

déchargement par des rotations de 180° (si le barillet comporte deux broches, comme cela apparaît au niveau des exemples).

Grâce à la motorisation du barillet 5 et à une régulation de sa position et/ou de sa vitesse angulaires, par l'intermédiaire par exemple d'un asservissement du nombre de tours du moto-réducteur chargé d'entraîner le barillet, ce moto-réducteur étant en prise par exemple avec le barillet 5 au niveau de son arbre moteur par une liaison du type engrenage, il devient possible de positionner la broche active sensiblement à l'aplomb du fil et qu'elle recule ou s'écarte de sa position angulaire d'origine durant le grossissement du gâteau de manière à conserver une géométrie fixe.

5

10

15

20

25

30

Chacune des broches 6, 7 solidaires du barillet 5 constitue un ensemble tournant adapté pour bobiner le fil sur une manchette préalablement introduite sur le fourreau ou le nez de broche. Ce bobinage s'effectue selon un premier axe de rotation sensiblement parallèle à l'axe de rotation du barillet 5 par rapport à la structure du bâti 2. Outre un mouvement de rotation provoqué par un moteur à rotor intégré dans la broche autour ce premier axe, la broche est adaptée pour pouvoir réaliser une course de va et vient parallèlement au premier axe de rotation. Ce mouvement de va et vient est provoqué par un actionneur motorisé à mouvement linéaire (vis à billes par exemple) solidaire d'une part, du barillet ou du châssis et d'autre part, du corps de la broche.

Sur les figures 1a et 1b, il apparaît un autre élément qui est essentiel pour la réalisation d'un gâteau. Il s'agit du dispositif 8 de positionnement et de guidage du fil sur la broche 6 ou 7. Dans cet exemple, il s'agit d'une hélice. Cette hélice est mue en rotation par un organe moteur, autour d'un arbre coaxial à un deuxième axe sensiblement parallèle à ceux précédemment mentionnés. La vitesse de rotation de l'organe d'entraînement de l'hélice est régulée en fonction de la loi de construction du gâteau, et on prévoit que ces dispositifs de contrôle et de commande soient intégrés au sein de la structure 2 formant bâti.

Bien entendu, si l'on veut réaliser plusieurs gâteaux simultanément sur la même broche 6 ou 7, on adaptera le nombre d'hélices 8 en conséquence, et l'arbre support d'hélice comportera un train d'hélices, dont le nombre sera égal au nombre de gâteaux que l'on désire.

Le mouvement de rotation de l'hélice se traduit au niveau du fil par un mouvement d'oscillations ou de battements dont l'amplitude et la fréquence sont réglables en fonction des valeurs du rapport de croisure souhaité. La fréquence est déterminée en fonction de la vitesse de rotation et l'amplitude est fonction de la géométrie de l'hélice.

5

10

15

20

25

30

D'autres dispositifs non représentés sur les figures peuvent être envisagés en substitution à l'hélice. Il peut s'agir d'une roue pourvue d'au moins une gorge, cette gorge étant adaptée pour positionner et guider au moins un fil, ladite roue étant mobile en rotation autour d'un deuxième axe sensiblement parallèle au premier axe.

Il peut s'agir également d'un curseur, ledit curseur étant adapté pour positionner et guider au moins un fil et se déplacer linéairement suivant un deuxième axe sensiblement parallèle au premier axe.

Quel que soit le mode de réalisation du dispositif 8 de positionnement et de guidage du fil, celui-ci réalise un mouvement dit de course primaire et fonctionne en régulation de vitesse et éventuellement de position avec le va et vient de la broche 6 ou 7 qui constitue le mouvement dit de course secondaire.

Selon un avantage de l'invention, les courses primaire et secondaire du bobinoir 1 sont découplées. Il est possible d'obtenir une large gamme de lois de construction et de rapports de croisure, permettant ainsi de fabriquer des gâteaux de masse importante (entre 25 et 50 kg, voire plus), de construction très précise, qui favorise le déroulement.

Il est possible de réaliser sur le bobinoir objet de l'invention, un gâteau qui a été obtenu à partir d'un unique mouvement de course secondaire pour la totalité de la durée de l'enroulement.

D'autres sous-ensembles nécessaires au fonctionnement du bobinoir 1 sont intégrés au sein du châssis 2. Ainsi, au niveau de l'embase 3 du châssis 2 est positionné un tire-fil 9. Un tire-fil 9 est un ensemble d'entraînement du fil qui est utilisé lors de la relance, la relance étant une phase transitoire préalable à une phase de bobinage. A cette fin, le fil est étiré par un train de galets motorisés, à parois lisses ou à reliefs (les fils sont amenés à des conditions de fonctionnement compatibles avec la prise des fils dans le nez de broche lors du démarrage de la phase de bobinage).

Le bobinoir comporte au moins un éjecteur rotatif 10 et au moins un éjecteur droit 11, ceux-ci font saillie latéralement par rapport à la structure fermée 2 et à l'aplomb du barillet 5.

L'éjecteur rotatif 10 ou le dispositif d'escamotage est constitué par un bras articulé à l'une de ses extrémités au niveau de la structure fermée du bâti 2, son extrémité libre est adaptée pour saisir et déplacer les fils entre une première position dans laquelle les fils sont en prise avec le dispositif de positionnement et de guidage du fil 8 (l'hélice par exemple) et une deuxième position dans laquelle les fils sont escamotés par rapport audit dispositif de positionnement et de guidage 8. Le mouvement angulaire de l'éjecteur rotatif 10 est réalisé lors du changement de broche 6 ou 7 (pivotement de 180° du barillet 5).

5

10

15

20

25

30

L'éjecteur droit 11 est comme son nom l'indique un bras sensiblement rectiligne. Faisant saillie latéralement comme l'éjecteur rotatif 10 par rapport à une paroi latérale de la structure fermée du bâti 2, il peut occuper deux positions : une position de repos dans laquelle il est en retrait du trajet du fil, et une position de travail dans laquelle il maintient le fil au-dessus du nez de broche 6 ou 7 lors de la relance. Cette position de travail est également occupée lors d'une opération de transfert (rotation du barillet, et passage d'une broche avec des gâteaux enroulés, à une broche avec des manchettes vides).

Au voisinage du dispositif de positionnement et de guidage du fil 8 (hélice par exemple) est positionné un organe de nettoyage (non visible sur les figures) dudit dispositif de positionnement par aspersion d'un fluide sous pression.

Les figures 2, 3a, 3b, 4 illustrent les différents états que peut occuper le bobinoir.

En figure 2, le bobinoir 1 est en état d'attente. Les fils descendent du fond de filière et tombent verticalement dans un bac de rebuts. Ces fils échappent au bobinoir en passant au droit des broches 6 ou 7.

En figures 3a et 3b, le bobinoir 1 est en état de relance. Chacune des broches 6 ou 7 est pourvue de manchettes vierges (en général deux ou trois juxtaposées). L'opérateur saisit les fils qui débouchent du fond de filière et les dirige vers le tire-fil 9. Les galets d'entraînement du tire-fil 9 agrippent les fils et étirent les fils jusqu'à amener ces derniers jusqu'à des conditions propices au démarrage (figure 3a)

L'éjecteur droit 11 est en position de travail afin de permettre l'engagement des fils au sein de crochets ou similaires présents en extrémité et en périphérie du nez de broche 6 ou 7.

Le moteur de mise en rotation de la broche 6 ou 7 qui est pourvue des manchettes est démarré et le dispositif de contrôle et de commande des courses primaire et secondaire est initialisé (réalisation de la loi de construction).

5

10

15

20

A ce stade, l'éjecteur droit 11 est remis en position de repos et les fils se positionnent directement sur les manchettes (se reporter en figure 3b)

La figure 4 illustre l'état de bobinage. La broche a atteint sa vitesse initiale de bobinage. L'éjecteur droit 11 est en position rentrée (état de repos) et l'éjecteur rotatif 10 effectue un mouvement angulaire de manière à amener les fils au contact du dispositif de positionnement et de guidage 8 des fils (hélice par exemple) de manière à ce qu'il puisse générer sa course primaire.

Au fur et à mesure du bobinage (de l'accroissement de l'épaisseur de fils au niveau des gâteaux), le barillet 5 effectue une correction angulaire par rotation et indexation de sa position angulaire autour de son axe de manière à éloigner la broche « active » - celle où s'effectue le bobinage du dispositif - de la périphérie du dispositif de positionnement et de guidage du fil, de manière à conserver une géométrie fixe.

Le bobinage est actif, les mouvements de course primaire et course secondaire sont pilotés par le dispositif de contrôle et de commande afin de se conformer à la loi de construction.

#### REVENDICATIONS

- 1. Bobinoir (1) essentiellement constitué d'un châssis (2), ce châssis comportant au moins une broche (6, 7) adaptée pour supporter au moins un gâteau, ladite broche (6, 7) étant mobile en rotation autour d'un premier axe sensiblement perpendiculaire au diamètre du gâteau, et au moins un dispositif (8) de positionnement et de guidage adapté pour positionner et guider au moins un fil sur la broche (6, 7) en rotation, caractérisé en ce que la broche (6, 7) est montée mobile linéairement suivant le premier axe de rotation.
- 2. Bobinoir (1) selon la revendication 1, caractérisé en ce que le dispositif de positionnement et de guidage (8) est essentiellement constitué par au moins une hélice montée mobile en rotation autour du deuxième axe.
- 3. Bobinoir (1) selon la revendication 1, caractérisé en ce que le dispositif de positionnement et de guidage (8) est essentiellement constitué par au moins une roue pourvue d'au moins une gorge, cette gorge étant adaptée pour positionner et guider au moins un fil, ladite roue étant mobile en rotation autour d'un deuxième axe sensiblement parallèle au premier axe.
- 4. Bobinoir (1) selon la revendication 1, caractérisé en ce que le dispositif de positionnement et de guidage (8) est essentiellement constitué par au moins un curseur, ledit curseur étant adapté pour positionner et guider au moins un fil et se déplacer linéairement suivant un deuxième axe sensiblement parallèle au premier axe.
- 5. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 3, caractérisé en ce que la broche (6, 7) est fixée à un barillet (5), ledit barillet (5) étant monté mobile en rotation par rapport au châssis (2) selon un troisième axe de rotation sensiblement parallèle aux dits premier et second axes.

10

5

15

20

25

30

#### REVENDICATIONS

- 1. Bobinoir (1) essentiellement constitué d'un châssis (2), ce châssis comportant au moins une broche (6, 7) adaptée pour supporter au moins un gâteau, ladite broche (6, 7) étant mobile en rotation autour d'un premier axe sensiblement perpendiculaire au diamètre du gâteau, et au moins un dispositif (8) de positionnement et de guidage adapté pour positionner et guider au moins un fil sur la broche (6, 7) en rotation, caractérisé en ce que la broche (6, 7) est montée mobile linéairement suivant le premier axe de rotation.
- 2. Bobinoir (1) selon la revendication 1, caractérisé en ce que le dispositif de positionnement et de guidage (8) est essentiellement constitué par au moins une hélice montée mobile en rotation autour d'un deuxième axe sensiblement parallèle audit premier axe.
- 3. Bobinoir (1) selon la revendication 1, caractérisé en ce que le dispositif de positionnement et de guidage (8) est essentiellement constitué par au moins une roue pourvue d'au moins une gorge, cette gorge étant adaptée pour positionner et guider au moins un fil, ladite roue étant mobile en rotation autour d'un deuxième axe sensiblement parallèle au premier axe.
- 4. Bobinoir (1) selon la revendication 1, caractérisé en ce que le dispositif de positionnement et de guidage (8) est essentiellement constitué par au moins un curseur, ledit curseur étant adapté pour positionner et guider au moins un fil et se déplacer linéairement suivant un deuxième axe sensiblement parallèle au premier axe.
- 5. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 2 ou 3, caractérisé en ce que la broche (6, 7) est fixée à un barillet (5), ledit barillet (5) étant monté mobile en rotation par rapport au châssis (2) selon un troisième axe de rotation sensiblement parallèle aux dits premier et second axes.

- 6. Bobinoir (1) selon la revendication 5, caractérisé en ce que la position du barillet (5) est indexée par rapport au châssis grâce à un dispositif d'indexation.
- 7. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 5 ou 6, caractérisé en ce que le barillet (5) comporte au moins deux broches (6, 7) sensiblement positionnées selon des positions uniformément réparties selon le troisième axe de rotation.
- 8. Bobinoir (1) selon l'une des revendication 6, caractérisé en ce que le dispositif d'indexation est adapté pour modifier continûment la position angulaire du barillet (5) par rapport au châssis (2) en fonction de la variation du diamètre externe du gâteau de manière à conserver constant le trajet du fil entre son point de sortie du dispositif de positionnement et de guidage (8) et son point de contact en périphérie du gâteau.
- 9. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 8, caractérisé en ce que la broche (6, 7) est mue en rotation par l'intermédiaire d'une chaîne cinématique comportant un moteur intégré dans ladite broche.
- 10. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 9, caractérisé en ce que le bobinoir (1) comporte un dispositif d'étirage du fil ou tire-fil (9) constitué essentiellement par aux moins deux galets motorisés, le dispositif d'étirage (9) étant fixé au châssis (2) dudit bobinoir (1).
- 11. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 10, caractérisé en ce que le bobinoir (1) comporte un éjecteur droit (11) adapté pour positionner les fils en extrémité de la broche (6, 7).
- 12. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 11, caractérisé en ce que le bobinoir (1) comporte un dispositif d'escamotage (10) des fils adapté pour saisir et déplacer les fils entre une première position dans laquelle les fils sont en prise avec le dispositif de positionnement et de guidage (8) des fils et une deuxième position dans laquelle les fils sont escamotés dudit dispositif de positionnement et de guidage (8).
- 13. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 12, caractérisé en ce que la broche (6, 7) et son moteur d'entraînement sont solidaires d'un

10

5

15

20

25

30

- 6. Bobinoir (1) selon la revendication 5, caractérisé en ce que la position du barillet (5) est indexée par rapport au châssis grâce à un dispositif d'indexation.
- 7. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 5 ou 6, caractérisé en ce que le barillet (5) comporte au moins deux broches (6, 7) sensiblement positionnées selon des positions uniformément réparties selon le troisième axe de rotation.
- 8. Bobinoir (1) selon la revendication 6, caractérisé en ce que le dispositif d'indexation est adapté pour modifier continûment la position angulaire du barillet (5) par rapport au châssis (2) en fonction de la variation du diamètre externe du gâteau de manière à conserver constant le trajet du fil entre son point de sortie du dispositif de positionnement et de guidage (8) et son point de contact en périphérie du gâteau.
- 9. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 8, caractérisé en ce que la broche (6, 7) est mue en rotation par l'intermédiaire d'une chaîne cinématique comportant un moteur intégré dans ladite broche.
- 10. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 9, caractérisé en ce que le bobinoir (1) comporte un dispositif d'étirage du fil ou tire-fil (9) constitué essentiellement par aux moins deux galets motorisés, le dispositif d'étirage (9) étant fixé au châssis (2) dudit bobinoir (1).
- 11. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 10, caractérisé en ce que le bobinoir (1) comporte un éjecteur droit (11) adapté pour positionner les fils en extrémité de la broche (6, 7).
- 12. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 11, caractérisé en ce que le bobinoir (1) comporte un dispositif d'escamotage (10) des fils adapté pour saisir et déplacer les fils entre une première position dans laquelle les fils sont en prise avec le dispositif de positionnement et de guidage (8) des fils et une deuxième position dans laquelle les fils sont escamotés dudit dispositif de positionnement et de guidage (8).
- 13. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 9 à 12, caractérisé en ce que la broche (6, 7) et son moteur d'entraînement sont solidaires d'un

5

actionneur linéaire, ledit actionneur étant adapté pour assurer le mouvement de va et vient de ladite broche (6, 7).

14. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 13, caractérisé en ce que le bobinoir (1) comporte un dispositif de contrôle et de commande permettant d'assurer notamment une régulation de vitesse et/ou de position entre le mouvement de course primaire du dispositif de positionnement et de guidage (8) et le mouvement de course secondaire de l'une au moins des broches (6, 7).

٠..

actionneur linéaire, ledit actionneur étant adapté pour assurer le mouvement de va et vient de ladite broche (6, 7).

14. Bobinoir (1) selon l'une des revendications 1 à 13, caractérisé en ce que le bobinoir (1) comporte un dispositif de contrôle et de commande permettant d'assurer notamment une régulation de vitesse et/ou de position entre le mouvement de course primaire du dispositif de positionnement et de guidage (8) et le mouvement de course secondaire de l'une au moins des broches (6, 7).

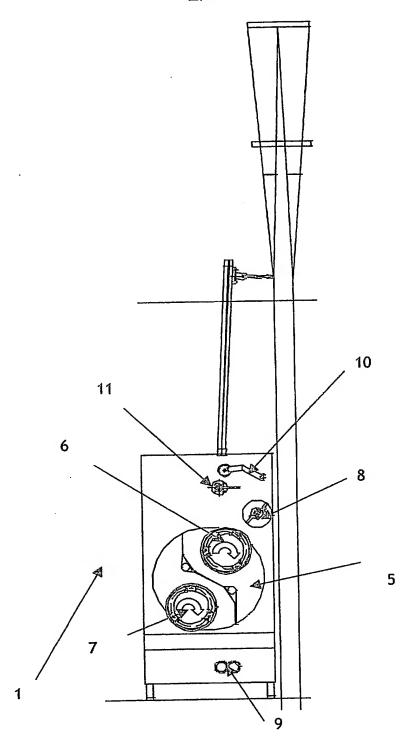
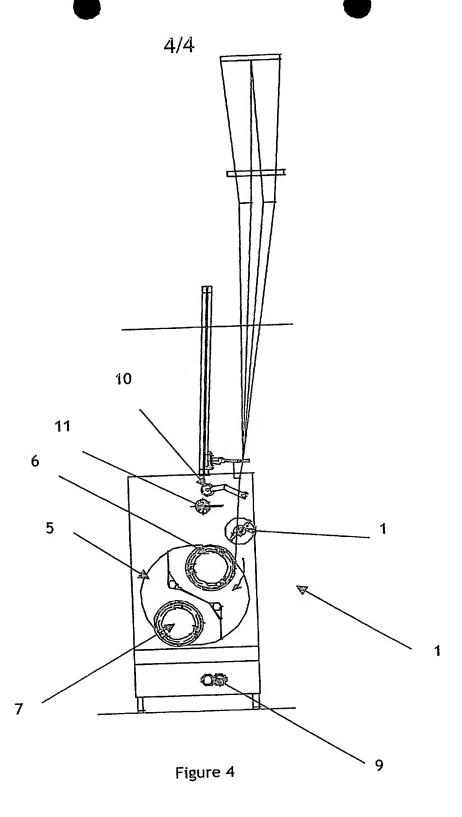


Figure 2



. . . . . .



### BREVET D'INVENTION

#### CERTIFICAT D'UTILITÉ





DÉPARTEMENT DES BREVETS

26 bis, rue de Saint Pétersbourg 75800 Paris Cedex 08 Téléphone : 01 53 04 53 04 Télé

Téléphone : 01 53 04 53 04 Télécople : 01 42 93 59 3

DÉSIGNATION D'INVENTEUR(S) Page N° 1../1..

(Si le demandeur n'est pas l'inventeur ou l'unique inventeur)

Telephone : 01 53 04	1 53 04 Telecopie : 01 42 93 59 30	Cí	et Imprimé est à remplir lisiblement à l'encre noire	DB 113 W /2608	
Vos références (facultatif)	s pour ce dossier	GB4 2003006FR	<b>t</b>		
N° D'ENREGIS	TREMENT NATIONAL	03	00812		
TITRE DE L'IM	VENTION (200 caractères ou esp	paces maximum)			
BOBINOIR A	COURSEȘ DECOUPLEES I	POUR FIBRES T	HERMOPLASTIQUES		
TO DEBUGE					
LE(S) DEMAND SAINT-GOBA 130 AVENUE 73000 CHAME France	AIN VETROTEX FRANCE S DES FOLLAZ	<b>5.A.</b>			
ullisez un lorn	mulaire identique et numero	otez cnaque page	haut à droite «Page N° 1/1» S'il y a plus de trois en indiquant le nombre total de pages).	inventeurs,	
Nom		NAULET			
Prénoms		CHRISTOPHE			
Adresse	Rue	130 RUE DU ROCHER BLANC			
		73000 CF	HAMBERY	<del></del>	
	enance (facultatif)				
Nom		BOUVIER		<del></del>	
Prénoms		JEAN-MARC			
Adresse	Rue	11 RUE DE LA CONCORDE			
<del></del>		73000 BA	ARBERAZ		
Société d'apparte	enance (facultatif)	•			
Nom		VOLLET .			
Prénoms		JEROME			
Adresse	Rue	56 RUE DES CA	RRIERES		
·		73000 CH	AMBERY		
Société d'apparte	enance (facultatif)				
DATE EY SIGNA DU (DES) DEMA OU DU MANDAY (Nom et qualité Le 19 juin 2003 Georges BOURG Equyeir 422-5/S	ANDEUR(S) TAIRE du signataire) GEOIS				

PCT/FR2004/000137

DOCKET NO.: 274267US6PCT

#### IN THE UNITED STATES PATENT AND TRADEMARK OFFICE

IN RE APPLICATION OF: Christophe NAULET, et al.

SERIAL NO.: NEW U.S. PCT APPLICATION

FILED: HEREWITH

INTERNATIONAL APPLICATION NO.: PCT/FR04/00137

INTERNATIONAL FILING DATE: January 22, 2004

FOR: RELEASED MOTION WINDING MACHINE FOR THERMOPLASTIC FIBRES

## REQUEST FOR PRIORITY UNDER 35 U.S.C. 119 AND THE INTERNATIONAL CONVENTION

Commissioner for Patents Alexandria, Virginia 22313

Sir:

In the matter of the above-identified application for patent, notice is hereby given that the applicant claims as priority:

**COUNTRY** 

**APPLICATION NO** 

DAY/MONTH/YEAR

France 03 00812

00812 22 January 2003

Certified copies of the corresponding Convention application(s) were submitted to the International Bureau in PCT Application No. PCT/FR04/00137. Receipt of the certified copy(s) by the International Bureau in a timely manner under PCT Rule 17.1(a) has been acknowledged as evidenced by the attached PCT/IB/304.

Respectfully submitted, OBLON, SPIVAK, McCLELLAND, MAIER & NEUSTADT, P.C.

Customer Number R

22850

(703) 413-3000 Fax No. (703) 413-2220 (OSMMN 08/03) Gregory J. Maier Attorney of Record Registration No. 25,599

Surinder Sachar Registration No. 34,423

## TRAITE DE COOPERATION EN MATIERE DE BREVETS 15 JUL 2005

Expéditeur : le BUREAU INTERNATIONAL

#### **PCT**

## NOTIFICATION RELATIVE A LA PRESENTATION OU A LA TRANSMISSION DU DOCUMENT DE PRIORITE

(instruction administrative 411 du PCT)

SAINT GOBAIN RECHERCHE 39, quai Lucien Lefranc

F-93300 Aubervilliers

**FRANCE** 

Destinataire:

Date d'expédition (jour/mois/année) 23 avril 2004 (23.04.2004)	
Référence du dossier du déposant ou du mandataire GB4 2003006 PCT	NOTIFICATION IMPORTANTE
Demande internationale no PCT/FR2004/000137	Date du dépôt international (jour/mois/année) 22 janvier 2004 (22.01.2004)
Date de publication internationale (jour/mois/année) Pas encore publiée	Date de priorité (jour/mois/année) 22 janvier 2003 (22.01.2003)

SAINT-GOBAIN VETROTEX FRANCE S.A. etc

- 1. Par le présent formulaire, qui remplace toute notification antérieure relative à la présentation ou à la transmission de documents de priorité, il est notifié au déposant la date de réception par le Bureau international du ou des documents de priorité concernant toute demande antérieure dont la priorité est revendiquée. Sauf indication contraire consistant en les lettres "NR", figurant dans la colonne de droite, ou un astérisque figurant à côté d'une date de recéption, le document de priorité en question a été présenté ou transmis au Bureau international d'une manière conforme à la règle 17.1.a) or b).
- 2. (Le cas échéant) Le lettres "NR" figurant dans la colonne de droite signalent un document de priorité qui, à la date d'expédition du présent formulaire, n'a pas encore été reçu par le Bureau international selon la règle 17.1.a) ou b). Lorsque, selon la règle 17.1a), le document de priorité doit être présenté par le déposant à l'office récepteur ou au Bureau international, mais que le déposant n'a pas présenté le document de priorité dans le de délai prescrit par cette règle, l'attention du déposant est appelée sur la règle 17.1.c) selon laquelle aucun office designé ne peut decider de ne pas tenir compte de la revendication de priorité considerée avant d'avoir donné au déposant la possibilité, à l'ouverture de la phase nationale, de remettre le document de priorité dans un délai raisonnable en l'espèce.
- 3. (Le cas échéant) Un astérique (\*) figurant à côté de la date de réception, dans la colonne de droite, signale un document de priorité présenté ou transmis au Bureau international mais de manière non conforme à la règle 17.1a) ou b) (le document de priorité a été reçu aprés le délai prescrit par la règle 17.1.a) ou la demande d'établissement et de transmission du document de priorité a été soumise à l'office récepteur après le délai prescrit par la règle 17.1.b)). Même si le document de priorité n'a pas été remis conformément à la règle 17.1.a) ou b), le Bureau international ansmettra une copie du document aux offices désignés, pour leur appréciation. Dans le cas où une telle copie n'est pas acceptée par un office désigné comme document de priorité , la règle 17.1.c) énonce que aucun office désigné ne peut décider de ne pas tenir compte de la revendication de priorité considérée avant d'avoir donné au déposant la possibilité, à l'ouverture de la phase nationale, de remettre le document de priorité dans un délai raisonnable en l'espèce.

Date de priorité Demande de priorité n°

Pays, office régional ou office récepteur selon le PCT

Date de réception du document de priorité

22 janv 2003 (22.01.2003) 03/00812

FR

15 avri 2004 (15.04.2004)

Bureau international de l'OMPI 34, chemin des Colombettes 1211 Genève 20, Suisse Fonctionnaire autorisé:

Fanny AGRATI

n° de téléphone: (41-22) 338 9644

n° de télécopieur: (41-22) 338.71.40 Formulaire PCT/IB/304 (janvier 2004)

006220149

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record.

#### **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAYSCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

### IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.